

MATEMATICĂ

GEOMETRIE ȘI ANALIZĂ MATEMATICĂ



MATERIAL ELABORAT CORESPUNZÂND
CERINTELOR DE BACALAUREAT 2016

**FOLOSIREA FIȘUIICILOR
ESTE O FRAUDĂ.
NU RECOMANDĂM
UTILIZAREA LOR ÎN TIMPUL
EXAMENELOR!**

Cuprins

GEOMETRIE

1. Vectori	1
1.1. Segmente orientate. Vectori în plan	1
1.2. Operații cu vectori	3
1.3. Vectori coliniari	8
1.4. Vectori de poziție	10
1.5. Drepte paralele, concurente. Colinearitate	12
1.6. Produsul scalar	18
2. Geometrie analitică	24
3. Trigonometrie	36
3.1. Elementele trigonometriei	36
3.2. Ecuații trigonometrice	46
3.3. Aplicații ale trigonometriei în geometrie	55

ANALIZĂ MATEMATICĂ

1. Numere reale, mulțimi reale	61
2. Șiruri de numere reale	64
2.1. Șiruri reale	64
2.2. Operații cu șiruri reale	67

2.3. Inegalități și limite	72
2.4. Convergență, monotonie, mărginire	74
2.5. Subșiruri	76
2.6. Limite remarcabile	77
2.7. Aplicații	78
3. Limite de funcții	82
3.1. Limita unei funcții	82
3.2. Operații cu limite de funcții	86
3.3. Proprietățile limitelor de funcții	88
3.4. Limite remarcabile	90
4. Funcții continue	95
4.1. Continuitatea funcțiilor	95
4.2. Operații cu funcții continue	99
4.3. Continuitate și proprietatea lui Darboux	100
5. Funcții derivabile	103
5.1. Definiția derivatei	103
5.2. Interpretarea geometrică a derivatei	107
5.3. Operații cu funcții derivabile	109
5.4. Derivatele funcțiilor elementare	111
5.5. Derivatele funcțiilor compuse	113
5.6. Derivate de ordin superior	115

5.7. Teoreme de medii	118
5.8. Reprezentarea grafică a funcțiilor	131
6. Integrala nedefinită	139
6.1. Primitive. Integrala nedefinită	139
6.2. Funcții primitivabile	143
6.3. Integrarea prin părți	147
6.4. Prima metodă de schimbare de variabilă	150
6.5. A doua metodă de schimbare de variabilă	154
6.6. Integrarea funcțiilor raționale	157
7. Integrala definită	171
7.1. Funcții integrabile Riemann	171
7.2. Proprietățile funcțiilor integrabile	177
7.3. Integrarea prin părți	179
7.4. Prima metodă de schimbare de variabilă	182
7.5. A doua metodă de schimbare de variabilă	184
7.6. Formula de medie	186
7.7. Teorema fundamentală	188
7.8. Aplicații ale integralei definite	191

1. Vectori

1.1. Segmente orientate. Vectori în plan

Segmente orientate

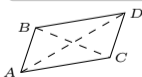
Definiție. Perechea ordonată de puncte (A, B) se numește **segment orientat** și se notează cu \overline{AB} .

Definiție. Segmentele orientate \overline{AB} și \overline{CD} sunt **echipolente** (se notează cu $\overline{AB} \sim \overline{CD}$), dacă mijlocul segmentului $[AD]$ coincide cu mijlocul lui $[BC]$.

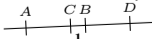
Observație. Dacă $\overline{AB} \sim \overline{CD}$, atunci există o translație care transformă segmentul \overline{AB} în segmentul \overline{CD} .

Proprietăți. Pe mulțimea segmentelor orientate relația de echipolență este o relație de echivalență:

- $\overline{AB} \sim \overline{AB}$ (\sim este reflexivă),
- dacă $\overline{AB} \sim \overline{CD}$, atunci $\overline{CD} \sim \overline{AB}$ (\sim este simetrică),
- dacă $\overline{AB} \sim \overline{CD}$ și $\overline{CD} \sim \overline{EF}$, atunci $\overline{AB} \sim \overline{EF}$ (\sim este tranzitivă).



\overline{AB} și \overline{CD} sunt echipolente dacă și numai dacă $ABDC$ este paralelogram sau punctele A, B, C, D sunt coliniare și mijlocul lui $[AD]$ coincide cu mijlocul lui $[BC]$.



Definiție. Se numește **vector** mulțimea tuturor segmentelor orientate echipolente cu un segment dat.

Notajie. Vectorul determinat de segmentul orientat \overrightarrow{AB} se notează cu \vec{AB} (sau cu litere mici):
 $\vec{AB} = \{ \overline{CD} \mid \overline{CD} \sim \overline{AB} \}$.

Observație. Dacă $\overline{AB} \sim \overline{CD}$, atunci $\vec{AB} = \vec{CD}$.
 Dacă $\vec{u} = \vec{AB} = \vec{CD}$, atunci spunem că segmentul \overline{AB} (sau \overline{CD}) este un **reprezentant** al vectorului \vec{u} .

Definiție. **Lungimea** (sau **modulul**) unui vector este lungimea oricărui reprezentant al său și se notează cu $|\vec{u}|$.

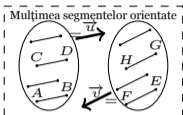
Definiție. Vectorul de lungime nulă \vec{AA} se numește **vectorul nul** și se notează $\vec{0}$.

Definiție. Vectorii \vec{AB} și \vec{CD} sunt **egali** ($\vec{AB} = \vec{CD}$), dacă segmentele orientate \overline{AB} și \overline{CD} sunt echipolente.

Observație. Doi vectori sunt egali dacă au același modul, aceeași direcție și sens.

Teoremă. (Existența reprezentantului cu origine dată) Pentru orice vector \vec{u} și orice punct M , există un unic segment orientat $\overline{MM'}$ pentru care $\vec{u} = \vec{MM'}$.

Consecință. Dacă $\vec{MA} = \vec{MB}$, atunci $A = B$.



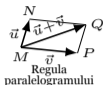
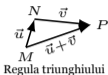
$\vec{u} = \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD} = \dots$, $\vec{v} = \overrightarrow{EF} = \overrightarrow{GH} = \dots$,
 \overrightarrow{CD} este un reprezentant al vectorului \vec{u} ,
 \overrightarrow{EF} este un reprezentant al lui \vec{v} ,
 $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$.

1.2. Operații cu vectori

Suma a doi vectori

Suma vectorilor \vec{u} și \vec{v} se definește în felul următor.

- (Regula triunghiului): fie M un punct oarecare, atunci există punctele N și P astfel încât $\overrightarrow{MN} = \vec{u}$, $\overrightarrow{NP} = \vec{v}$. Suma vectorilor \vec{u} și \vec{v} este vectorul $\vec{u} + \vec{v} = \overrightarrow{MP}$.
- (Regula paralelogramului): dacă \vec{u} și \vec{v} nu sunt coliniare, fie M un punct oarecare; atunci există punctele N și P astfel încât $\overrightarrow{MN} = \vec{u}$, $\overrightarrow{MP} = \vec{v}$; se construiește paralelogramul $MNPQ$. Suma vectorilor \vec{u} și \vec{v} este vectorul $\vec{u} + \vec{v} = \overrightarrow{MQ}$.



Proprietățile adunării vectorilor

Definiție. **Opusul** vectorului \overrightarrow{AB} este vectorul $-\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{BA}$.

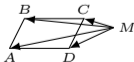
Proprietăți. Pentru orice vectori $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$:

- asociativitate: $(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c})$;
- comutativitate: $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$;
- există element neutru $(\vec{0})$ $\vec{x} + \vec{0} = \vec{0} + \vec{x} = \vec{x}$
- orice vector \vec{a} are un opus $(-\vec{a})$: $\vec{a} + (-\vec{a}) = (-\vec{a}) + \vec{a} = \vec{0}$.

Problemă. Fie M un punct oarecare situat în planul paralelogramului $ABCD$. Să se demonstreze că

$$\overrightarrow{MA} + \overrightarrow{MC} = \overrightarrow{MB} + \overrightarrow{MD}.$$

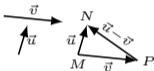
S. În paralelogramul $ABCD$ $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC} = -\overrightarrow{CD}$ és $\overrightarrow{AD} = \overrightarrow{BC} = -\overrightarrow{CB}$.



$$\begin{aligned} \overrightarrow{MA} + \overrightarrow{MC} &= (\overrightarrow{MB} + \overrightarrow{BA}) + (\overrightarrow{MD} + \overrightarrow{DC}) = \\ &= \overrightarrow{MB} + \overrightarrow{MD} + \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{DC} = \overrightarrow{MB} + \overrightarrow{MD}. \end{aligned}$$

Scăderea vectorilor

Diferența a doi vectori \vec{u} și \vec{v} se definește prin relația $\vec{u} - \vec{v} = \vec{u} + (-\vec{v})$ și se construiește în felul următor: fie M un punct oarecare; există punctele N și P astfel încât $\overrightarrow{MN} = \vec{u}$ și $\overrightarrow{MP} = \vec{v}$. Atunci $\vec{u} - \vec{v} = \overrightarrow{PN}$.

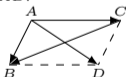


Pentru orice puncte M, N, P

$$\overrightarrow{MN} - \overrightarrow{MP} = \overrightarrow{MN} + \overrightarrow{PM} = \overrightarrow{PN}.$$

Problemă. În triunghiul ABC modulul vectorului $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}$ este egal cu modulul vectorului $\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC}$. Să se demonstreze că triunghiul ABC este dreptunghic!

S. Se construiește paralelogramul $ABCD$: $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{AD}$, deci $|\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{AD}| = AD$.



$$\begin{aligned} \overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{CA} = \\ &= \overrightarrow{CA} + \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CB}, \quad \text{deci} \\ |\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC}| &= |\overrightarrow{CB}| = CB. \end{aligned}$$

$|\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AC}| \Rightarrow AD = BC$,
deci paralelogramul $ABCD$ este un dreptunghi; astfel, $m(\widehat{BAC}) = 90^\circ$.

Înmulțirea unui vector cu un scalar

Definiție. Produsul dintre vectorul $\vec{u} \neq \vec{0}$ și numărul real $\alpha \in \mathbb{R}^*$ este vectorul notat $\alpha \vec{u}$ care

- are aceeași direcție cu vectorul deînmulțit \vec{u} ;
- dacă $\alpha > 0$, atunci are același sens, dacă $\alpha < 0$, are sens opus cu \vec{u} ;
- are modulul egal cu $|\alpha| \cdot |\vec{u}|$.

Dacă $\vec{u} = \vec{0}$ sau $\alpha = 0$, atunci $\alpha \cdot \vec{u} = \vec{0}$.

Proprietăți

Proprietăți. Fie \vec{u}, \vec{v} vectori și α, β numere reale oarecare, atunci

- $(\alpha + \beta) \vec{u} = \alpha \vec{u} + \beta \vec{u}$;
- $\alpha (\vec{u} + \vec{v}) = \alpha \vec{u} + \alpha \vec{v}$;
- $\alpha (\beta \vec{u}) = (\alpha \beta) \vec{u}$;
- $1 \cdot \vec{u} = \vec{u}$;
- $(-\alpha) \vec{u} = \alpha (-\vec{u}) = -(\alpha \vec{u})$.

Problemă. În triunghiul ABC fie M mijlocul segmentului $[BC]$. Să se demonstreze că

$$\overrightarrow{AM} = \frac{1}{2} (\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}).$$

S. Conform regulei triunghiului,

$$\begin{aligned} & \begin{cases} \overrightarrow{AM} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BM} \\ \overrightarrow{AM} = \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{CM} \end{cases} \xrightarrow{\oplus} 2\overrightarrow{AM} = \\ & = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC} + \underbrace{\overrightarrow{BM} + \overrightarrow{CM}}_{=\vec{0}} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}, \end{aligned}$$

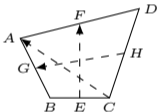
$$\text{deci } \overrightarrow{AM} = \frac{1}{2} (\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}).$$

Problemă. Fie $ABCD$ un patrulater și fie E, F, G, H mijloacele laturilor $[BC], [DA], [AB], [CD]$. Să se demonstreze că $\overrightarrow{EF} + \overrightarrow{HG} = \overrightarrow{CA}$.

S. G este mijlocul lui $[AB]$, deci $\overrightarrow{AG} = \overrightarrow{GB} = \frac{1}{2} \overrightarrow{AB}$.

Analog, $\overrightarrow{BE} = \overrightarrow{EC} = \frac{1}{2} \overrightarrow{BC}$, $\overrightarrow{CH} = \overrightarrow{HD} = \frac{1}{2} \overrightarrow{CD}$,

$\overrightarrow{DF} = \overrightarrow{FA} = \frac{1}{2} \overrightarrow{DA}$.



$$\begin{aligned}
 \overrightarrow{EF} + \overrightarrow{HG} &= \\
 &= (\overrightarrow{EC} + \overrightarrow{CD} + \overrightarrow{DF}) + (\overrightarrow{HD} + \overrightarrow{DA} + \overrightarrow{AG}) = \\
 &= (\overrightarrow{CD} + \overrightarrow{DA}) + (\overrightarrow{EC} + \overrightarrow{HD} + \overrightarrow{DF} + \overrightarrow{AG}) = \\
 &= \overrightarrow{CA} + \frac{1}{2} \overrightarrow{BC} + \frac{1}{2} \overrightarrow{CD} + \frac{1}{2} \overrightarrow{DA} + \frac{1}{2} \overrightarrow{AB} = \\
 &= \overrightarrow{CA} + \frac{1}{2} (\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{CD} + \overrightarrow{DA} + \overrightarrow{AB}) = \\
 &= \overrightarrow{CA} + \frac{1}{2} \cdot \vec{0} = \overrightarrow{CA}.
 \end{aligned}$$

3. Trigonometrie

3.1. Elementele trigonometriei

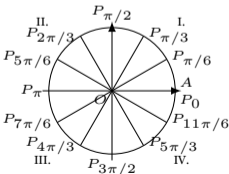
Măsura unghiurilor în radiani

Definiție. Raportul dintre semiperimetrul și raza unui cerc este constant și se notează prin π (valoarea aproximativă este $\pi \approx 3,1415$).

Definiție. Măsura unui unghi la centrul unui cerc cuprinzând un arc de cerc a cărui lungime este egală cu raza cercului este de 1 **radian**.

Observație. Dacă α este măsura unui unghi în grade iar α_r este măsura unghiului în radiani, atunci este adevărată relația

$$\frac{\alpha}{\alpha_r} = \frac{180}{\pi}.$$



Cercul trigonometric

Definiție. Fie xOy un reper cartezian. Cercul cu centrul în O și cu raza egală cu 1 pe care este indicat **sensul trigonometric direct** (invers acelor ceasornicului) se numește **cercul trigonometric**.

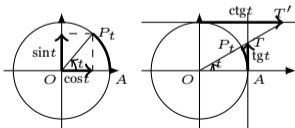
Notăție. Fie $t \in \mathbb{R}$ un număr real. Atunci există un unic punct P_t pe cercul trigonometric pentru care $m(\widehat{AOP_t}) = t$.

Sinusul și cosinusul

Fie t un număr real și P_t punctul pentru care $m(\widehat{AOP_t}) = t$.

Definiție. Ordinata punctului P_t se numește **sinusul** numărului real t și se notează prin $\sin t$.

Definiție. Abscisa punctului P_t se numește **cosinusul** numărului real t și se notează prin $\cos t$.



Tangenta și cotangenta

Definiție. Fie d_{tg} dreapta verticală de ecuație $x = 1$ și fie d_{ctg} dreapta orizontală de ecuație $y = 1$.

Definiție. Fie $t \in \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi \mid k \in \mathbb{Z} \right\}$ și T intersecția dreptelor OP_t și d_{tg} . Ordinata punctului T se numește **tangenta** numărului t și se notează prin tgt .

Definiție. Fie $t \in \mathbb{R} \setminus \{k\pi \mid k \in \mathbb{Z}\}$ și fie T' intersecția dreptelor OP_t și d_{ctg} . Abscisa punctului T' se numește **cotangenta** numărului real t și se notează prin ctgt .

Valori remarcabile

x	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$
$\sin x$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1
$\cos x$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
$\text{tg} x$	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	
$\text{ctg} x$		$\sqrt{3}$	1	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	0

Valori remarcabile

x	$\frac{2\pi}{3}$	$\frac{3\pi}{4}$	$\frac{5\pi}{6}$	π
$\sin x$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
$\cos x$	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$	-1
$\operatorname{tg} x$	$-\sqrt{3}$	-1	$-\frac{\sqrt{3}}{3}$	0
$\operatorname{ctg} x$	$-\frac{\sqrt{3}}{3}$	-1	$-\sqrt{3}$	

Reducerea la primul cadran

$x \in C_2$	$x \in C_3$
$\sin x = \sin(\pi - x)$	$\sin x = -\sin(x - \pi)$
$\cos x = -\cos(\pi - x)$	$\cos x = -\cos(x - \pi)$
$\operatorname{tg} x = -\operatorname{tg}(\pi - x)$	$\operatorname{tg} x = \operatorname{tg}(x - \pi)$
$\operatorname{ctg} x = -\operatorname{ctg}(\pi - x)$	$\operatorname{ctg} x = \operatorname{ctg}(x - \pi)$
$x \in C_4$	
$\sin x = -\sin(2\pi - x)$	
$\cos x = \cos(2\pi - x)$	
$\operatorname{tg} x = -\operatorname{tg}(2\pi - x)$	
$\operatorname{ctg} x = -\operatorname{ctg}(2\pi - x)$	

1. Numere reale, mulțimi reale

Definiție. Mulțimea $A \subseteq \mathbb{R}$ este **finită**, dacă există un număr real n și o funcție bijectivă $f: A \rightarrow \{1, 2, \dots, n\}$.

Definiție. Mulțimea $A \subseteq \mathbb{R}$ este **mărginită inferior**, dacă există $m \in \mathbb{R}$ pentru care $m \leq x, \forall x \in A$. Numărul m este un **minorant** al mulțimii A .

Definiție. Mulțimea $A \subseteq \mathbb{R}$ este **mărginită superior**, dacă există $M \in \mathbb{R}$ pentru care $M \geq x, \forall x \in A$. Numărul M este un **majorant** al mulțimii A .

Definiție. Dacă mulțimea $A \neq \emptyset$ este mărginită inferior, atunci A admite un cel mai mare minorant, care se notează $m = \inf A$ (" m este inferior (infimum) de A ").

Teoremă. Fie $\emptyset \neq A \subseteq \mathbb{R}$. Urmă toarele afirmații sunt echivalente:

1. $m \in \mathbb{R}$ este infimum de A ;
2. $a \geq m, \forall a \in A$ și $\forall \varepsilon > 0$,
 $\exists a_\varepsilon \in A$, pentru care $a_\varepsilon < m + \varepsilon$.

Definiție. Dacă mulțimea $A \neq \emptyset$ este mărginită superior, atunci A admite un cel mai mic majorant, care se notează $M = \sup A$ (" M este superior (supremum) de A ").

Teoremă. Fie $\emptyset \neq A \subseteq \mathbb{R}$. Următoarele afirmații sunt echivalente:

1. $M \in \mathbb{R}$ este supremum de A ;
2. $a \leq M, \forall a \in A$ și $\forall \varepsilon > 0$,
 $\exists a_\varepsilon \in A$, pentru care $a_\varepsilon > M - \varepsilon$.

Definiție. Dacă mulțimea A este nemărginită inferior (superior), atunci spunem că $\inf A = -\infty$ ($\sup A = +\infty$).

$$\inf \mathbb{R} = -\infty, \sup \mathbb{R} = +\infty,$$

$$\overline{\mathbb{R}} = \mathbb{R} \cup \{-\infty, +\infty\}.$$

Proprietăți. Operațiile algebrice pe mulțimea $\overline{\mathbb{R}}$ au următoarele proprietăți:

- $x + (+\infty) = (+\infty) + x = (+\infty) + (+\infty) = +\infty, \forall x \in \mathbb{R};$
- $x - (+\infty) = -(+\infty) + x = x + (-\infty) = (-\infty) + (-\infty) = -\infty, \forall x \in \mathbb{R};$
- $x \cdot (+\infty) = (+\infty) \cdot x = \begin{cases} +\infty & , \text{dacă } x > 0 \\ -\infty & , \text{dacă } x < 0 \end{cases};$
- $\frac{x}{+\infty} = \frac{x}{-\infty} = 0, \forall x \in \mathbb{R};$
- $\infty \cdot \infty = (-\infty) \cdot (-\infty) = \infty, \infty \cdot (-\infty) = -\infty.$

Vecinătăți

Definiție. Se numește **vecinătate** a numărului x_0 o mulțime care include un interval deschis în care se află x_0 . O astfel de mulțime o notăm cu $V(x_0)$:

$$V(x_0) \text{ vecinătate lui } x_0 \Leftrightarrow \exists \varepsilon > 0 \text{ astfel încât } (x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon) \subseteq V(x_0).$$

Vecinătăți

Proprietăți. Vecinătățile numărului real x_0 au următoarele proprietăți:

- orice vecinătate a lui x_0 conține pe x_0 ;
- dacă V este o vecinătate a lui x_0 și $V \subseteq U$, atunci și U este o vecinătate a lui x_0 ;
- intersecția a două vecinătăți ale lui x_0 este o vecinătate a lui x_0 ;
- pentru orice vecinătate V a lui x_0 există o vecinătate U a lui x_0 astfel încât V este o vecinătate a oricărui număr din U .

Teoremă. Dacă $x \neq y$, atunci există mulțimile V_x și V_y , V_x o vecinătate a lui x , V_y o vecinătate a lui y astfel încât $V_x \cap V_y = \emptyset$.

Punct de acumulare, punct izolat

Fie $A \subseteq \overline{\mathbb{R}}$ o mulțime.

Definiție. Numărul $x_0 \in \overline{\mathbb{R}}$ se numește **punct de acumulare** al mulțimii A dacă oricare vecinătate a lui x_0 conține o infinitate de puncte din A . Mulțimea punctelor de acumulare ale mulțimii A se notează cu A' .

Definiție. Dacă $x_0 \in A$ și x_0 nu este punct de acumulare, atunci x_0 se numește **punct izolat** al mulțimii A .

Exemplu. Dacă A este o mulțime finită, atunci A nu are puncte de acumulare, fiecare număr din A este un punct izolat.

Mulțimea punctelor de acumulare ale intervalului $A = (a, b)$ este $A' = [a, b]$.

3. Limite de funcții

3.1. Limita unei funcții

Definiție. Funcția $f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}$ are **limita** $l \in \overline{\mathbb{R}}$ în punctul de acumulare $x_0 \in \overline{\mathbb{R}}$ dacă și numai dacă pentru oricare vecinătate V_l a lui l există o vecinătate U_{x_0} a lui x_0 astfel încât,
$$\forall x \in U_{x_0}^* \cap D \Rightarrow f(x) \in V_l.$$

Notăție. Dacă funcția $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ are limita l în $x_0 \in \overline{\mathbb{R}}$, $l \in \overline{\mathbb{R}}$, atunci se scrie $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = l$.

Teoremă. (Definiția limitei după Heine) Fie $f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in \overline{\mathbb{R}}$, $l \in \overline{\mathbb{R}}$. Afirmațiile următoare sunt echivalente:

- $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = l$,
- $\forall (x_n)_{n \geq 1}, x_n \in D$,
 $x_n \neq x_0$ cu $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x_0$, avem
 $\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = l$.

Problemă. Să se arate că funcția $f: \mathbb{R}^* \rightarrow \mathbb{R}$,
 $f(x) = \sin \frac{1}{x}$ nu are limită în punctul $x_0 = 0$!

S. Fie șirurile $(x_n)_{n \geq 1}$ și $(x'_n)_{n \geq 1}$, unde
$$x_n = \frac{1}{n\pi}, x'_n = \frac{2}{(4n+1)\pi}.$$

Atunci $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = \lim_{n \rightarrow \infty} x'_n = 0$ și

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sin \frac{1}{x_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sin n\pi = 0,$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(x'_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sin \frac{1}{x'_n} =$$

$\lim_{n \rightarrow \infty} \sin \frac{(4n+1)\pi}{2} = 1$, deci (din definiția după Heine) f nu are limită în punctul x_0 .

Limită în punctul $x_0 \in \mathbb{R}$

Definiție. $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = l \in \mathbb{R} \Leftrightarrow$

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) > 0$ a. i. dacă $|x - x_0| < \delta(\varepsilon)$,
 $x \neq x_0$ atunci $|f(x) - l| < \varepsilon$.

Definiție. $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = +\infty \Leftrightarrow$

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) > 0$ a. i. dacă $|x - x_0| < \delta(\varepsilon)$,
 $x \neq x_0$ atunci $f(x) > \varepsilon$.

Definiție. $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = -\infty \Leftrightarrow$

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) > 0$ a. i. dacă $|x - x_0| < \delta(\varepsilon)$,
 $x \neq x_0$ atunci $f(x) < -\varepsilon$.

Problemă. Să se arate că $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x-1}{x^2} = \infty!$

S. Trebuie arătat că $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$ a. i. dacă $|x| < \delta$,
 $x \neq 0$, atunci $f(x) > \varepsilon$.

$$f(x) > \varepsilon \Leftrightarrow \frac{x-1}{x^2} > \varepsilon \Leftrightarrow \varepsilon x^2 - x + 1 < 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow x \in \left(\frac{1 - \sqrt{1 - 4\varepsilon}}{2\varepsilon}, \frac{1 + \sqrt{1 - 4\varepsilon}}{2\varepsilon} \right).$$

Dacă $\delta = \min \left\{ \left| \frac{1 - \sqrt{1 - 4\varepsilon}}{2\varepsilon} \right|, \left| \frac{1 + \sqrt{1 - 4\varepsilon}}{2\varepsilon} \right| \right\},$

atunci $|x| < \delta \Rightarrow f(x) < \varepsilon.$

Limită în $+\infty$

Definiție. $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = l \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) >$

0 a. i. dacă $x > \delta(\varepsilon)$ atunci $|f(x) - l| < \varepsilon.$

Definiție. $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = +\infty \Leftrightarrow$

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) > 0$ a. i. dacă $x > \delta(\varepsilon)$ atunci $f(x) > \varepsilon.$

Definiție. $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = -\infty \Leftrightarrow$

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) > 0$ a. i. dacă $x > \delta(\varepsilon)$, atunci $f(x) < -\varepsilon.$

Limită în $-\infty$

Definiție. $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = l \in \mathbb{R} \Leftrightarrow$

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) > 0$ a. i. dacă $x < -\delta(\varepsilon)$ atunci $|f(x) - l| < \varepsilon.$

Definiție. $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = +\infty \Leftrightarrow$

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) > 0$ a. i. dacă $x < -\delta(\varepsilon)$ atunci $f(x) > \varepsilon.$

Definiție. $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = -\infty \Leftrightarrow$

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) > 0$ a. i. dacă $x < -\delta(\varepsilon)$, atunci $f(x) < -\varepsilon.$

Limite laterale

Definiție. Funcția $f: D \rightarrow \mathbb{R}$, $D \subseteq \mathbb{R}$ are **limita laterală la stânga** $l \in \overline{\mathbb{R}}$ în punctul de acumulare $x_0 \in \overline{\mathbb{R}}$ dacă și numai dacă pentru oricare vecinătate V_l a lui l există o vecinătate U_{x_0} a lui x_0 astfel încât

$$\forall x \in U_{x_0}^* \cap D, x < x_0 \Rightarrow f(x) \in V_l.$$

Notăție. $\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x < x_0}} f(x)$ sau $\lim_{x \nearrow x_0} f(x)$.

Teoremă. $\lim_{\substack{x \rightarrow x_0 \\ x < x_0}} f(x) = l \Leftrightarrow \forall (x_n)_{n \geq 1},$

$$x_n \in D, x_n < x_0,$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x_0 \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} f(x_n) = l.$$

Observație. În mod analog se definește limita laterală la dreapta.

Teoremă. Fie funcția $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ și x_0 un punct de acumulare al mulțimii D . Funcția f are limită în punctul x_0 dacă și numai dacă există limitele laterale la stânga și la dreapta și acestea sunt egale.